

## Commands

Save Parameters to Flash

Restore Parameters from Flash

Start Inverter in manual Mode

Stop Inverter

Display Error Memory

Reset CAN Mapping

Send Custom Command

[Wifi Settings](#)

[Start Remote Support Session](#)

## Update

Use binary files (stm32\_sine/foc.bin) for updating inverter firmware. Upload any other file for updating this web interface.

Choose File

No file chosen

Upload

## Parameters

[Parameter Reference](#)

[Download Parameter File](#) Downloads the parameters as per the last table update

Choose File

No file chosen

Apply Parameter File

Submit parameters to openinverter

Subscribe to parameter set:


Type new value and hit enter to change. Only change one value at a time.

Messages: 


Clear

No Errors

Toggle Category Visibility

- Motor						
0	boost	<input type="text" value="1850"/>	dig	0	37813	1700
1	fweak	<input type="text" value="258"/>	Hz	0	1000	90
2	fconst	<input type="text" value="450"/>	Hz	0	1000	180
3	udcnom	<input type="text" value="390"/>	V	0	1000	0
4	fslipmin	<input type="text" value="0.87"/>	Hz	0.28	10	1
5	fslipmax	<input type="text" value="3.09"/>	Hz	0.28	10	3
6	fslipconstmax	<input type="text" value="9"/>	Hz	0	10	5
9	sincosofs	<input type="text" value="2048"/>	dig	1	4096	2048
11	fmax	<input type="text" value="540"/>	Hz	21	1000	200
13	dirchrpm	<input type="text" value="100"/>	rpm	0	20000	100
14	dirmode	<input type="text" value="Switch"/> 		0	4	1

- Inverter						
19	ocurlim	<input type="text" value="900"/>	A	-65536	65536	100
22	udcgain	<input type="text" value="6.09"/>	dig/V	0	4095	6.15

- Throttle						
26	potmin	<input type="text" value="16"/>	dig	0	4095	0
27	potmax	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095	4095
28	pot2min	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095	4095
29	pot2max	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095	4095
30	potmode	<input type="text" value="SingleRegen"/> 		0	3	0
31	throtramp	<input type="text" value="5.87"/>	%/10ms	0.09	100	100
32	throtramprpm	<input type="text" value="20000"/>	rpm	0	20000	20000
33	ampmin	<input type="text" value="0.37"/>	%	0	100	10
34	slipstart	<input type="text" value="55"/>	%	10	100	50

- Regen						
35	brknompedal	<input type="text" value="-55"/>	%	-100	0	-50
36	regenramp	<input type="text" value="3"/>	%/10ms	0.09	100	100
37	brknom	<input type="text" value="30"/>	%	0	100	30
38	brkmax	<input type="text" value="-55"/>	%	-100	0	-30
39	brkcruise	<input type="text" value="-30"/>	%	-100	0	-30
40	brkrampstr	<input type="text" value="40"/>	Hz	0	400	10
41	brkout	<input type="text" value="-10"/>	%	-100	-1	-50

- Derating						
42	bmslimhigh	<input type="text" value="100"/>	%	0	100	50
43	bmslimlow	<input type="text" value="-20"/>	%	-100	0	-1
44	udcmin	<input type="text" value="0"/>	V	0	1000	450
45	udcmax	<input type="text" value="426"/>	V	0	1000	520
46	idcmax	<input type="text" value="5000"/>	A	0	5000	5000

48	idckp	<input type="text" value="2"/>	dig	0.09	20	2
49	idcflt	<input type="text" value="9"/>	dig	0	11	9
50	tmphsmax	<input type="text" value="85"/>	°C	50	150	85
51	tmpmmax	<input type="text" value="300"/>	°C	70	300	300
52	throtmax	<input type="text" value="100"/>	%	0	100	100
53	throtmin	<input type="text" value="-100"/>	%	-100	0	-100
54	iacmax	<input type="text" value="5000"/>	A	0	5000	5000
55	ifltrise	<input type="text" value="10"/>	dig	0	32	10
56	ifltfall	<input type="text" value="0"/>	dig	0	32	3

- Charger

57	chargemode	<div>Off</div>		0	4	0
58	chargecur	<input type="text" value="0"/>	A	0	50	0
59	chargekp	<input type="text" value="80"/>	dig	0	100	80
60	chargeki	<input type="text" value="10"/>	dig	0	100	10
61	chargeflt	<input type="text" value="8"/>	dig	0	10	8
62	chargepwmmin	<input type="text" value="0"/>	%	0	99	0
63	chargepwmax	<input type="text" value="90"/>	%	0	99	90

- Automation

64	idlespeed	<input type="text" value="250"/>	rpm	-100	10000	-100
65	idlethrotlim	<input type="text" value="50"/>	%	0	100	50
66	idlemode	<div>off</div>		0	3	0
67	speedkp	<input type="text" value="0.12"/>		0	100	0.25
68	speedflt	<input type="text" value="5"/>		0	16	5
69	cruisemode	<div>Button</div>		0	2	0

- Contactor Control

70	udcsw	<input type="text" value="0"/>	V	0	1000	330
71	udcswbuck	<input type="text" value="540"/>	V	0	1000	540
72	tripmode	<div>DcSwOn</div>		0	3	0

- Aux PWM

73	pwmfunc	<div>tmpm</div>		0	3	0
74	pwmgain	<input type="text" value="100"/>		-100000	100000	100
75	pwmofs	<input type="text" value="0"/>	dig	-65535	65535	0

- Communication

76	canspeed	<div>500k</div>		0	3	1
77	canperiod	<div>100ms</div>		0	1	0
78	nodeid	<input type="text" value="1"/>		1	63	1

- Testing

79	fslipspnt	<input type="text" value="0"/>	Hz	-100	1000	0
80	ampnom	<input type="text" value="0"/>	%	0	100	0


[Commands](#)[Update](#)[Parameters](#)[Spot Values](#)[Plot](#)[Refresh](#)


Auto

## Spot Values

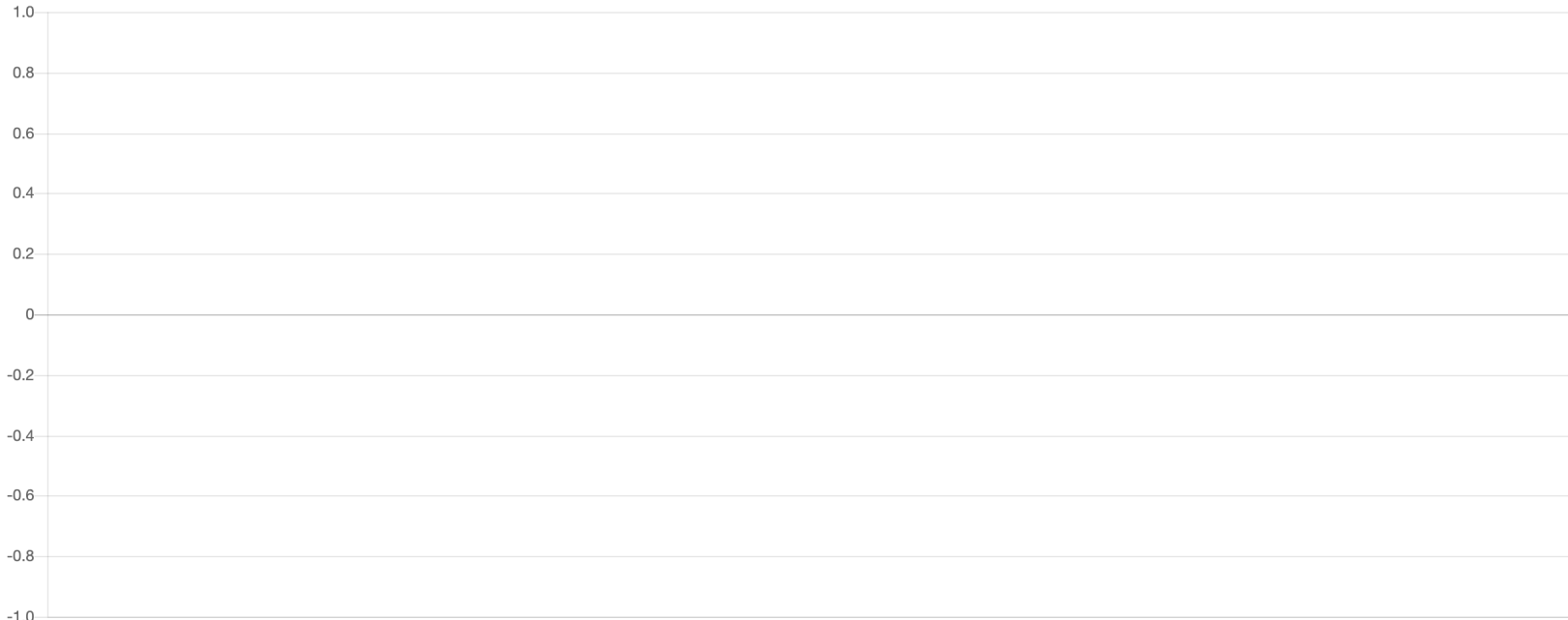
Show Gauges

Show Data Logger

Commands	Update	Parameters	Spot Values	Plot	 Refresh	Auto	Map to CAN	
version	5.06.R-sine	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
hwver	Tesla	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
opmode	Run	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	<input type="button" value="Unmap"/>
lasterr	NONE	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
status	None	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
udc	39.37	V <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="309"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	<input type="button" value="Unmap"/>
idc	0	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="309"/>	<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	<input type="button" value="Unmap"/>
il1	1	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
il2	-1	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
ilmax	2	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="309"/>	<input type="text" value="48"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	<input type="button" value="Unmap"/>
uac	0	V <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
il1rms	1.59	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
il2rms	3.84	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
boostcalc	14800	dig <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
fweakcalc	32.25	Hz <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
fstat	0	Hz <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
speed	0	rpm <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	<input type="button" value="Unmap"/>
cruisespeed	-1	rpm <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
turns	0	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
amp	0	dig <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
angle	314.96	° <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
pot	18	dig <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
pot2	20	dig <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
potnom	0	% <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
dir	Forward	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	<input type="button" value="Unmap"/>
tmphs	24.06	°C <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="48"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	<input type="button" value="Unmap"/>
tmprm	20.62	°C <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="56"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	<input type="button" value="Unmap"/>
uaux	16.43	V <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
pwmio	59136	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
canio		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
din_cruise	Off	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>

Commands	Update	Parameters	Spot Values	Plot	 Refresh	Auto	<input type="checkbox"/>	TX	RX
din_brake	Off	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_mprot	Ok	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_forward	On	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_reverse	Off	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_emcystop	Ok	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_ocur	Ok	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="309"/>	<input type="text" value="40"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	Unmap	
din_desat	Ok	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_bms	Off	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
cpuload	24.68	%	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	TX	RX

Plot



Start Plot

Stop Plot

Pause Plot

Limit data points to:

Burst length:

Copyright 2018 Johannes Huebner dev@johanneshuebner.com

Charting by [chart.js](#)

Gauges by [Mykhailo Stadnyk](#)